

肇庆市公安局
肇庆市交通运输局
肇庆市经济和信息化局
肇庆市发展和改革局

文件

肇公〔2018〕67号

关于印发《肇庆市自动驾驶车辆道路测试
管理实施细则（试行）》的通知

各有关单位：

为更好地推动汽车自动驾驶技术的发展和商业化应用，规范自动驾驶汽车研发和推进应用，促进我市新能源汽车产业发展。根据《关于加快推进肇庆市自动驾驶车辆道路测试有关工作的指导意见》，我们联合制订了《肇庆市自动驾驶车辆道路测试管理实施细则（试行）》，现印发给你们，请遵照执行。



肇庆市公安局



肇庆市交通运输局



肇庆市经济和信息化局



肇庆市发展和改革局

2018年5月15日

肇庆市自动驾驶车辆道路测试 管理实施细则（试行）

第一章 总 则

第一条 为推动我国自动驾驶技术的发展和應用，提高交通运输行业科技创新水平，规范自动驾驶车辆道路测试工作，依据肇庆市人民政府印发的《肇庆市关于加快推进自动驾驶车辆道路测试有关工作的指导意见》，特制定本实施细则。

第二条 在中国境内注册的，进行自动驾驶相关科研、定型试验，需要临时上路行驶的独立法人单位（以下简称“测试主体”）均应遵守本实施细则。

第三条 肇庆市智能汽车产业发展工作领导小组负责本实施细则的统一实施、监督与管理。

第二章 管理机构职责

第四条 在肇庆市智能汽车产业发展工作领导小组的领导下，由市公安局牵头、市交通运输局、市经济信息化局共同成立的自动驾驶测试管理联席工作小组（以下简称“联席工作小组”）作为肇庆市自动驾驶测试管理机构，负责组织开展本市自动驾驶道路测试具体实施工作，协调解决实施过程中出现的问题。通过

自动驾驶汽车道路测试通知书确认测试主体申请。

第五条 由联席工作小组组织由交通、通信、汽车、电子、计算机、法律等相关领域专家组成自动驾驶测试专家委员会，负责对测试主体所提出的申请进行评审，出具专家意见。

第六条 由联席工作小组授权第三方机构（以下简称“第三方授权机构”），负责自动驾驶车辆测试的全过程监管，包括自动驾驶车辆测试的申请受理、技术评估、组织专家评审、测试跟踪、数据采集、日常监管等工作。

第三章 测试申请条件

第七条 测试主体应以测试自动驾驶系统为目的申请道路测试。

第八条 测试主体要求：

（一）应提供自动驾驶测试车辆基本情况说明，包括但不限于车辆生产商名称、生产日期、车辆型号、车辆识别代号、发动机号（或电动机号）、车辆颜色等；

（二）应提供自动驾驶系统介绍和操作说明，包括自动驾驶通信系统（包含双向通信系统，支持测试车辆与测试主体数据中心的双向通信）、自动驾驶操作系统、安全系统、自动驾驶车辆监控系统等；

（三）应提供自动驾驶数据记录装置安装证明；

（四）应承诺安装监管装置，接受第三方授权机构的日常监管；

(五)应购买不低于五百万人民币的交通事故责任保险或提供不少于五百万元的自动驾驶道路测试事故赔偿保函，并提交《测试主体赔偿能力自证明》；

第九条 申请自动驾驶道路测试的自动驾驶车辆(以下简称“测试车辆”)是指在符合《机动车运行安全技术条件》(GB7258)的机动车上装配自动驾驶系统的车辆。

第十条 测试车辆要求：

(一)测试车辆是指申请道路测试的未办理过注册登记的机动车辆；

(二)测试车辆应具备常规机动车辆驾驶功能，使测试驾驶员能够在自动驾驶系统出现故障或发出警告提醒时，迅速以物理方式接管车辆；

(三)测试车辆所安装的自动驾驶系统应包括运行自动驾驶功能和脱离自动驾驶功能；

(四)申请道路测试车辆需在自动驾驶测试管理机构认可的封闭试验场或指定封闭区域，按照有关要求进行过不少于规定里程与规定场景的测试，具备实际道路测试能力；

(五)测试车辆应安装视觉提醒装置，测试驾驶员应能通过视觉提醒装置了解自动驾驶系统运行状况；

(六)自动驾驶系统应具备安全警告提醒功能，在测试车辆遇到自动驾驶系统失效时，立即提醒测试驾驶员接管车辆。在自动驾驶系统发出警告提醒后，测试驾驶员不能接管车辆执行物理

驾驶，测试车辆应具备紧急制动功能，以防事故发生；

（七）测试车辆应安装监管装置，并接受第三方授权机构日常监管。

第十一条 测试驾驶员要求：

（一）测试主体应与测试驾驶员签订劳动合同；

（二）测试驾驶员应当持有机动车驾驶证，具有三年以上安全驾驶经历，无酒驾、毒驾经历。熟练掌握道路交通安全法规、驾驶理论、交通安全心理学等安全驾驶知识；并充分了解自动驾驶系统技术体系、自动驾驶测试车辆结构及自动驾驶测试系统等相关知识；

（三）测试主体应提供测试驾驶员自动驾驶训练证明。训练证明材料应包括测试驾驶员在危险场景条件下接管测试车辆的测试实例证明，和测试驾驶员操作过五十小时以上自动驾驶系统证明（应包括四十个小时以上指定自动驾驶测试场景驾驶实例材料）；

（四）测试驾驶员在自动驾驶系统运行时应实时监督系统的运行状况，并在自动驾驶系统出现故障或发出警告提醒时，立即接管并操控测试车辆。如测试驾驶员无法接管车辆执行物理驾驶，测试驾驶员应立即启动紧急制动功能。

第四章 测试申请流程

第十二条 测试主体申请自动驾驶测试资格流程：

（一）测试主体向第三方授权机构提出申请，并同时提交申

请材料。第三方授权机构应于收到材料后十个工作日内完成材料初审；

（二）材料初审合格后，第三方授权机构应于五个工作日内组织现场审查，确认测试主体提供的自动驾驶测试车辆及相关功能与材料描述内容一致，由第三方授权机构出具现场审查记录；

（三）通过现场审查的测试主体，应在由联席工作小组审核的指定封闭区域内完成规定场景、项目的测试、试验，由第三方授权机构出具测试试验报告；

（四）完成指定封闭区域内测试，并通过评估后的测试主体，应在由联席工作小组审核的指定道路上完成规定的场景、项目的测试、试验，由第三方授权机构出具测试试验报告；

（五）通过现场审查、封闭区域测试及指定道路测试项目的测试主体，应在专家组评估前安装符合技术要求的监管装置，并接入第三方授权机构日常监管平台，由第三方授权机构出具监管装置安装证明；

（六）第三方授权机构应每个月定期组织通过现场审查的测试主体进行专家组评估。专家组根据申请材料、现场审查材料、测试主体现场演示情况、规定场景及项目的测试试验报告，进行评审并出具专家意见。专家组成员应为自动驾驶测试专家委员会成员；

（七）专家评审会后五个工作日内，通过第三方授权机构评估和专家评审的测试主体取得由联席工作小组根据第三方授权

机构评估结论和专家意见出具的自动驾驶汽车道路测试通知书；

（八）测试主体应持自动驾驶汽车道路测试通知书，于三十日内按照临时行驶车号牌办理要求，到本市公安交通管理部门办理测试车辆的临时行驶车号牌。

第十三条 测试主体应提交的申请材料：

（一）《自动驾驶测试申请材料清单》（见附件1）；

（二）《自动驾驶测试服务申请书》（见附件2）；

（三）肇庆市机动车安全技术检验机构出具的机动车安全技术检验合格证明；

（四）自动驾驶测试车辆基本情况说明；

（五）自动驾驶系统介绍及操作说明；

（六）自动驾驶测试车辆安装自动驾驶数据记录装置的介绍及操作说明；

（七）《自动驾驶系统测试场景应答说明》（见附件3）；

（八）由指定的封闭测试场或第三方授权机构按相关要求出具的测试报告，报告应包括在指定自动驾驶测试场景下自动驾驶系统运行情况及自动驾驶功能相关风险评估；

（九）测试驾驶员的有效身份证件、驾驶证、在职证明、自动驾驶系统培训证明等；

（十）测试期内有效的交通事故责任保险或保函；

（十一）测试驾驶员关于所操作测试车辆在测试期间发生事故时，自愿承担交通管理部门依法认定及处置的事故责任的承诺

书。测试主体关于测试车辆在测试期间发生事故时，自愿承担名下测试驾驶员所负赔偿责任的承诺书。

（十二）《测试主体赔偿能力自证明》（见附件4）；

（十三）测试主体承诺安装监管装置，接受第三方授权机构日常监管的承诺书。监管装置是指具备监测车内驾驶员驾驶行为、采集车辆位置以及车辆是否处于自动驾驶状态等功能，并具备实时向第三方授权机构监管平台回传相关数据功能的设备。

第十四条 测试主体一次性申请测试车辆不能超过五辆。

第十五条 已获得审查意见的测试车辆有下列情形之一的，测试主体应提前十五个工作日进行申请变更车辆登记，提交《测试主体测试变更信息表》（见附件7），由第三方授权机构审查同意后方可继续测试：

（一）改变车身颜色的；

（二）变更测试驾驶员信息的。

第十六条 因测试车辆的自动驾驶系统重大升级、重大变更或车辆发生改变等情况，测试主体应停止相关测试车辆的测试、通知第三方授权机构、交回相关临时车辆牌照，并应重新提交自动驾驶测试申请。

第五章 测试管理

第十七条 测试应在封闭的测试场内进行。测试主体应在指定区域、指定时段内测试。

第十八条 需要在道路上进行测试的，由第三方授权机构向联席工作小组提出申请，召集各成员单位和测试线路所在县（市、区）人民政府对测试线路进行查勘和认定。确定的测试线路及测试时间应由当地县（市、区）人民政府进行公告；第三方授权机构负责对测试道路的交通信号、交通设施按要求进行设置和完善，有条件的，应设置智能化道路交通管理系统；进行测试时，由辖区公安交通管理部门对测试道路进行管制，第三方授权机构应予以配合。测试车辆应安装监管装置，并接受第三方授权机构监管。监管装置应具备监测车内驾驶员驾驶行为、采集车辆位置以及车辆是否处于自动驾驶状态等功能，并应具备实时向第三方授权机构回传相关监管数据的功能。

第十九条 测试车辆应遵守临时行驶车号牌管理相关规定。

第二十条 测试主体在测试前五个工作日内，应向第三方授权机构报送《测试计划表》（见附件8）。第三方授权机构有权根据实际情况，要求测试主体变更测试计划或终止测试。

第二十一条 第三方授权机构在测试过程中发现存在安全隐患时可以立即发出终止测试通知，测试主体接到第三方授权机构终止测试的通知后，应在规定时间内终止测试。

第二十二条 自动驾驶测试过程中必须遵守以下规定：

（一）测试主体、测试驾驶员及随行测试人员必须遵守中华人民共和国法律法规；

（二）测试车辆测试过程中，应在驾驶员座位上配备符合规

定要求的测试驾驶员；

（三）测试驾驶员必须遵守道路交通安全法律法规；

（四）测试主体应在自动驾驶测试车辆上放置自动驾驶汽车道路测试通知书，并张贴自动驾驶测试标识；

（五）测试主体应依据实施细则向第三方授权机构报备《测试计划表》，并随车携带。测试过程中应严格根据测试计划进行测试，不得超区域超时段进行测试；

（六）测试主体必须保障监管装置运行正常。在测试车辆行驶期间，如发现监管装置工作异常、或接到第三方授权机构关于监管装置异常的通知，相关测试车辆应待监管装置恢复正常工作后方可继续行驶；

（七）不得搭乘与测试无关的人员和货物；

（八）不得在道路上进行制动测试。

第二十三条 测试主体应每月10日前（遇国家法定节假日可顺延）向第三方授权机构提交上月的《自动驾驶测试脱离自动驾驶功能报告》（见附件5）。如发生脱离自动驾驶情况，应提交数据记录装置记录的脱离自动驾驶功能事件发生前30秒的自动驾驶记录数据。

第二十四条 测试车辆在进行道路测试过程中发生交通事故，测试驾驶员应立即停止测试，并立即报公安交通管理部门。测试车辆测试期间发生交通事故或交通违法行为，认定测试驾驶员为车辆驾驶员，由市公安交管部门按照现行道路交通安全法律

法规的规定进行处理，并由测试驾驶员承担相应法律责任。同时测试主体应向第三方授权机构报备。

第二十五条 测试主体应在自动驾驶测试车辆发生交通事故二十四小时内，将事故发生时的自动驾驶数据记录装置的记录数据上报给第三方授权机构。测试主体应在自动驾驶测试车辆发生交通事故后五个工作日内，向第三方授权机构提交《自动驾驶测试车交通事故报告》（见附件6）。事故责任认定后五个工作日内，测试主体应向第三方授权机构提交事故责任认定结果、原因分析报告等相关材料。

第二十六条 测试车辆上安装的自动驾驶数据记录装置应能全过程实时持续记录测试时的传感相关数据。记录的相关数据应包括周边环境信息、车辆运行信息、车辆操作信息等。数据记录装置在测试车辆发生碰撞、失控、脱离自动驾驶状态等状况时，能够记录至少事件发生前九十秒至停车时间段内的相关数据。测试主体应提供相应的工具与措施，保障第三方授权机构随时调阅、回放自动驾驶数据记录装置记录的数据。自动驾驶数据记录装置记录的运行数据应保存不少于三年，以备第三方授权机构检索调阅。

第二十七条 测试主体提交交通事故处理完结相关证明，可再次向第三方授权机构申请恢复测试。

第二十八条 自动驾驶测试车辆在发生事故时，第三方授权机构可暂停测试主体事故车测试资格，测试主体应于事故发生后二十

四小时内向第三方授权机构提交相关测试车辆临时号牌。测试主体未获得第三方授权机构恢复测试资格前，不得进行道路测试。

第二十九条 由测试车辆全部或部分责任引起人员伤亡、车辆损毁等重大事故的，由第三方授权机构暂停测试主体下属的测试车辆测试资格，测试主体认真进行整改，重新申请评估。

第六章 违规操作责任

第三十条 测试主体存在违规操作或违反本实施细则规定的，第三方授权机构应立即发出中止测试通知，并及时向联席工作小组报告，联席工作小组在收到报告后3个工作日内对测试主体的违规行为作出处理决定，处理决定包括但不限于撤销测试资格。

第三十一条 测试主体应对提交的所有材料及数据资料的真实性、合法性负法律责任。测试主体提交不实材料或数据资料的，由第三方授权机构立即向联席工作小组报告，联席工作小组经核实后取消该测试主体测试资格，并不再接受该测试主体的相关测试申请。

第七章 附 则

第三十二条 自动驾驶道路测试(简称“道路测试”)有关定义：

(一)自动驾驶道路测试是指测试主体在取得肇庆市自动驾驶道路测试资格后，遵守本实施细则相关规定，以测试自动驾驶系统为目的进行的科学实验；

(二)自动驾驶车辆是指在符合《机动车运行安全技术条件》(GB7258)的机动车上装配自动驾驶系统的车辆;

(三)自动驾驶功能是指自动驾驶测试车上,不需要测试驾驶员执行物理性驾驶操作的情况下,能够对车辆行驶任务进行指导与决策,并代替测试驾驶员操控行为使车辆完成安全行驶的功能。自动驾驶功能包括自动行驶功能、自动变速功能、自动刹车功能、自动监视周围环境功能、自动变道功能、自动转向功能、自动信号提醒功能、网联式自动驾驶辅助功能等;

(四)自动驾驶系统是指能在某一时段执行自动驾驶功能的系统。机动车辆仅含以下机动车辅助类自动化系统不属于自动驾驶系统:主动安全辅助系统、电子盲点辅助系统、防撞系统、紧急制动系统、停车辅助系统、自适应巡航系统、车道保持辅助系统、车道偏离报警系统、交通堵塞排队援助系统等;

(五)测试驾驶员是坐在自动驾驶测试车驾驶座位上的人员;

(六)测试相关人员是指在自动驾驶测试车行驶时,坐在除驾驶座以外的车座上,执行自动驾驶道路测试计划的人员;

(七)物理驾驶模式是指在非自动驾驶功能时,测试驾驶员用物理方法驾驶车辆的模式;

(八)脱离自动驾驶功能是指自动驾驶测试车退出自动驾驶的模式;

(九)自动驾驶数据记录装置是指安装在自动驾驶测试车上,能全过程实时持续记录测试时的传感相关数据的记录装置;

（十）周边环境信息是指自动驾驶测试车所安装的传感器（激光雷达、毫米波雷达、超声波雷达、摄像头等）采集的自动驾驶测试车行驶的周边道路、交通参与者、天气情况等数据；

（十一）车辆运行信息是指自动驾驶测试车的位置数据、车辆总线数据、V2X通信数据及其他控制执行系统数据等；

（十二）车辆操作信息是指测试驾驶员操作状态、自动驾驶系统操作数据及远程操作的指令数据等；

（十三）监管装置是指具备监测车内驾驶员驾驶行为、采集车辆位置以及车辆是否处于自动驾驶状态等功能，并具备实时向第三方授权机构监管平台回传相关数据功能的设备。

第三十三条 如今后国家和省有新规定时，按新规定执行。

第三十四条 本实施细则自发布之日起实施，有效期三年。联席工作小组负责本办法的最终解释。

附件：1.《自动驾驶测试申请材料清单》

2.《自动驾驶测试服务申请书》

3.《自动驾驶系统测试场景应答说明》

4.《测试主体赔偿能力自证明》

5.《自动驾驶测试脱离自动驾驶功能报告》

6.《自动驾驶测试车交通事故报告》

7.《测试主体变更信息表》

8.《测试计划表》

附件 1:

自动驾驶测试申请材料清单

1. 测试主体单位性质（确认信息请在“□”处勾选）:

☐整车厂 ☐系统运营商 ☐零部件制造商 ☐互联网服务商

☐科研院所/高校 ☐其他_____

2. 测试主体单位名称:

3. 单位联系地址:

4. 单位联系电话:

5. 单位联系邮箱:

6. 联系人: 联系电话:

7. 自动驾驶测试申请材料清单

序号	提交材料	材料说明	是否提交
材料 1	自动驾驶测试服务申请书		
材料 2	测试主体单位营业执照	提交复印件，并出示原件	
材料 3	自动驾驶测试车满足对应车辆类型的国家强制性检验标准证明	肇庆市机动车安全技术检验机构出具的机动车安全技术检验合格证明。提交复印件，并出示原件	
材料 4	自动驾驶测试车车辆基本情况说明	车辆生厂商、生产商日期、车辆型号、车辆尺寸等；提交复印件，并出示原件	
材料 5	自动驾驶系统介绍和操作说明	1) 系统整体介绍及操作说明 2) 通信系统及监控车辆系统介绍及操作说明 3) 安装自动驾驶功能及脱离自动驾驶功能 4) 安装视觉提醒装置安装安全警告提醒功能	

序号	提交材料	材料说明	是否提交
材料 6	自动驾驶数据记录装置介绍和操作说明		
材料 7	测试驾驶员材料	身份证、在职证明、驾驶证、安全驾驶证明、自动驾驶系统训练证明。提交复印件，并出示原件	
材料 8	《自动驾驶系统测试场景应答说明》		
材料 9	封闭试验场测试证明/第三方授权机构测试报告	含指定自动驾驶测试场景	
材料 10	保险证明材料或保函，并填写《测试主体赔偿能力自证明》		
材料 11	测试驾驶员关于所操作测试车辆在测试期间发生事故时，自愿承担交警部门依法认定及处置的事故责任的承诺书。测试主体关于测试车辆在测试期间发生事故时，自愿承担名下测试驾驶员所负赔偿责任的承诺书		
材料 12	测试主体承诺安装监管装置，接受第三方授权机构日常监管的承诺书	监管装置应具备监测车内驾驶员驾驶行为、采集车辆位置以及车辆是否处于自动驾驶状态等功能。测试主体应保证测试车辆行驶期间监管装置正常工作。	

测试主体（单位法人/授权代表）签章：

测试主体单位（公章）：

日期（年/月/日）：

附件 2:

自动驾驶测试服务申请书

1. 测试主体单位性质（确认信息请在“□”处勾选）:

☐整车厂 ☐系统运营商 ☐零部件制造商 ☐互联网服务商

☐科研院所/高校 ☐其他_____

2. 测试主体单位名称:

3. 单位联系地址:

4. 单位联系电话: 联系人:

5. 单位联系邮箱:

6. 申请服务类型: 初次 延期

7. 申请自动驾驶测试的驾驶员人数:

8. 测试驾驶员信息:

序号	姓 名	性 别	出生日期	证件类型及 证件号	驾驶证号	自动驾驶系统 操作训练日期 及时长	联系电话	备注
1								
2								
3								
4								
5								
6								
7								

序号	姓 名	性 别	出生日期	证件类型及 证件号	驾驶证号	自动驾驶系统 操作训练日期 及时长	联系电话	备注
8								
9								
10								

9. 声明与签字

DECLARATIONANDSIGNAT

（1）本单位承诺：在签署本协议前，本单位已详细审阅、理解、知悉《肇庆市关于加快推进自动驾驶车辆道路测试有关工作的指导意见》及《肇庆市自动驾驶车辆道路测试管理实施细则》在内的一切相关材料内容，并承诺接受上述两份文件的所有条款约束。如有违反相关条款，自愿依据相关要求，承担违规责任。

（2）本单位承诺：对提交的所有材料及数据资料的真实性、合法性负法律责任。

测试主体（单位法人/授权代表）签章：

测试主体单位（公章）：

日期（年/月/日）：

附：证明材料（提交材料均需加盖公章）

（一）单位营业执照（出示原件）；

（二）自动驾驶测试车辆所有人的身份证明（出示原件）；

（三）自动驾驶测试车基本情况说明（包括车辆生产商名称、生产商日期、车辆型号、车辆尺寸。如自动驾驶测试车为改装车辆，还应提供改装日期，改装情况说明）；

（四）自动驾驶测试车机动车号牌证明材料（自动驾驶测试车行驶证，或临时行驶车牌号，或试验用车牌照）；

（五）自动驾驶系统介绍及操作说明；

自动驾驶测试车安装自动驾驶数据记录装置的介绍及操作说明，装置符合本实施细则要求；

（六）填写《自动驾驶系统测试场景应答说明》（见附件3），并提交封闭测试场机构测试证明。证明应包括在指定自动驾驶测试场景下的自动驾驶系统运行情况；

（七）自动驾驶测试车测试驾驶员在职证明、身份证明及机动车驾驶证（出示原件）、两年内没有酒驾等违反交通法规的行为及无重大交通事故的证明材料，及自动驾驶系统培训证明。

测试主体责任保险证明或《测试主体赔偿能力自证明》及相关财务证明（见附件4）。

附件 3:

自动驾驶系统测试场景应答说明

1. 测试主体单位性质:

☐整车厂 ☐系统运营商 ☐零部件制造商 ☐互联网服务商 ☐科研院所/高校 ☐其他

2. 测试主体单位名称:

3. 单位联系地址:

4. 单位联系邮箱:

联系人:

联系电话:

自动驾驶系统测试场景应答说明

填表说明: 请选择以下模拟测试场景的性能指标。若该场景使用自动驾驶功能, 请勾选“自动驾驶功能”, 若不能使用自动驾驶功能, 请选“物理驾驶模式”; 在自动驾驶功能启动后, 车辆运行情况良好, 请选择“良好”, 或运行情况不好请选择“不佳”或“一定条件下良好”;

为保证申请信息完全, 需提交对应测试场景的测试详细说明, 情况说明包括但不限于: 场景基本描述、天气情况、行驶速度、周边环境、系统运行状况等。

1. 高速公路模仿场景

模拟场景及要素	性能指标					
	白天	夜晚	雨天	雾环境	风（风速 30mph）	雪
行驶速度大于 80KM	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
高速公路紧急制动	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
收费站	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳

模拟场景及要素	性能指标					
	白天	夜晚	雨天	雾环境	风（风速 30mph）	雪
公路维修	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
高速出入口	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
偶发行人通过	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳

模拟场景及要素	性能指标					
	白天	夜晚	雨天	雾环境	风（风速 30mph）	雪
偶发障碍物	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳

2. 城市测试环境

模拟场景及要素	性能指标					
	白天	夜晚	雨天	雾环境	风（风速 30mph）	雪
速度受控	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
交通控制设备	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
路障	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳

模拟场景及要素	性能指标					
	白天	夜晚	雨天	雾环境	风（风速 30mph）	雪
施工道路	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
停车环境	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
减速带	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳

模拟场景及要素	性能指标					
	白天	夜晚	雨天	雾环境	风（风速 30mph）	雪
行人通行	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
儿童通行	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
商业区	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳

模拟场景及要素	性能指标					
	白天	夜晚	雨天	雾环境	风（风速 30mph）	雪
无控制设备出入口	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳

3. 无标线道路

模拟场景及要素	性能指标					
	白天	夜晚	雨天	雾环境	风（风速 30mph）	雪
坑洼土路	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
标线模糊或无标线	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
行人通行	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳

模拟场景及要素	性能指标					
	白天	夜晚	雨天	雾环境	风（风速 30mph）	雪
儿童通行	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
动物通行	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
无标志十字路口	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳

4. 特定道路场景

模拟场景及要素	性能指标					
	白天	夜晚	雨天	雾环境	风（风速 30mph）	雪
四车道主辅路	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
红绿灯	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
潮汐车道	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳

模拟场景及要素	性能指标					
	白天	夜晚	雨天	雾环境	风（风速 30mph）	雪
导流岛	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
公交专用道	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳
绿篱	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳	☐ 自动驾驶功能 ☐ 物理驾驶功能 自动驾驶功能运行情况 ☐ 良好 ☐ 一定条件下良好 ☐ 不佳

5. 本单位承诺对本表填写内容及提供的测试详细说明文件的真实性负法律责任。如有不实，依据《肇庆市自动驾驶车辆道路测试管理实施细则》，本单位自愿承担违规操作责任。

测试主体（单位法人/授权代表）签章：

测试主体单位（公章）：

日期（年/月/日）：

附件 4:

测试主体赔偿能力自证明

1. 测试主体单位性质（确认信息请在“□”处勾选）:

☐整车厂 ☐系统运营商 ☐零部件制造商 ☐互联网服务商
☐科研院所/高校 ☐其他

2. 测试主体单位名称:

3. 单位联系地址:

4. 联系人:

单位联系电话:

5. 单位联系邮箱:

6. 请确认以下信息:

☐依据《肇庆市自动驾驶车辆道路测试管理实施细则》第十八条规定：“测试车辆在测试期间如发生事故，由市公安局交警部门按照现行道路交通安全法及相关规定进行处理”，本单位自愿承担市公安局交警部门认定的本单位测试驾驶员及测试车辆应承担的赔偿责任，并依据处置予以赔偿。

7. 本单位将负责:

☐购买不低于五百万人民币的交通事故责任保险(请填写第 8 条)

☐提供不少于五百万元的自动驾驶道路测试事故赔偿保函
(请填写第 9 条)

8. 填写有效保险信息（含国际保险）:

请填写三年内自动驾驶测试车汽车保险的有关信息

保险人：

保单公司：

保险合同编号：

9. 赔偿金信息

本单位拥有自动驾驶测试的赔偿金，以（基本账户或其他）的存放形式。赔偿金银行账户信息如下，并提供对应银行保函证明原件：

银行机构名称：

银行账户：

10. 请填写三年内本单位自动驾驶测试车辆发生交通事故的信息：

	交通事故 1	交通事故 2	交通事故 3	交通事故 4
总赔偿人数				
赔偿总金额				
支付总赔偿人数				
支付赔偿总金额				
待处理总赔偿人数				
待处理总赔偿金额				

11. 本单位车辆存在交通事故未赔偿或索赔诉讼情况：

☐有因为本单位车辆交通事故造成损失但没有赔偿的事件。

☐收到因本单位车辆发生交通事故并造成损失的索赔诉讼。

12. 声明与签字

本单位承诺：对提交的所有材料及数据资料的真实性、合法性负法律责任。

测试主体（单位法人/授权代表）签章：

测试主体单位（公章）：

日期（年/月/日）：

附件 5:

自动驾驶测试脱离自动驾驶功能报告

1. 测试主体单位性质（确认信息请在“□”处勾选）:

☐ 整车厂 ☐ 系统运营商 ☐ 零部件制造商 ☐ 互联网服务商

☐ 科研院所/高校 ☐ 其他

2. 测试主体单位名称:

3. 单位联系地址:

4. 单位联系电话: 联系人:

5. 单位联系邮箱:

6. 报告覆盖日期: 年 月—— 年 月

7. 自动驾驶测试车车型-1: (如车辆数超过 1 辆, 可自行添加以下内容)

车牌信息:

自动驾驶测试车测试行驶里程:

总测试里程:

本季度测试里程:

累积脱离次数:

脱离自动驾驶功能信息表（表格可按需添加）:

序号	时间	地点	脱离环境	接管用时	脱离原因
1 (范例)					

2					
3					

8. 填表承诺与签字：

本单位承诺：对提交的所有材料及数据资料的真实性、合法性负法律责任。

测试主体（单位法人/授权代表）签章：

测试主体单位（公章）：

日期（年/月/日）：

附件 6:

自动驾驶测试交通事故报告

1. 测试主体单位性质（确认信息请在“□”处勾选）:

☐整车厂 ☐系统运营商 ☐零部件制造商 ☐互联网服务商

☐科研院所/高校 ☐其他

2. 测试主体单位名称:

3. 单位联系地址:

4. 单位联系电话: 联系人:

5. 单位联系邮箱:

6. 测试主体事故信息

事故基本情况	发生日期	年 月 日		发生时间		
	发生地点					
	碰撞数据提交时间	年 月 日		天气情况		
	道路情况					
事故自动驾驶测试车信息 (含附件)	所有单位					
	申请测试时间					
	品牌名称	☐ 国产 ☐ 进口	事故保险	☐ 有 保险公司名称: 保单号: ☐ 无		
事故	☐ 行进状态 ☐ 停止状态			涉及车辆牌照		

基本信息	事故涉及 ☐ 车辆 ☐ 自行车 ☐ 电动自行车 ☐ 摩托车 ☐ 行人 ☐ 其他							
测试驾驶员信息	测试驾驶员姓名		驾照号码		国籍		出生年月日	
自动驾驶测试车事故情况 (含附件)	是否为主要责任事故车	☐ 是 ☐ 否	损伤情况					
其他事故情况 (含附件)	受伤人1姓名	☐ 测试驾驶员 ☐ 乘客 ☐ 行人 ☐ 其他	性别	☐ 男 ☐ 女	单位		联系地址	
							联系电话	
	受伤情况	☐ 死亡 ☐ 严重 ☐ 轻微	情况描述					
	受伤人2姓名	☐ 测试驾驶员 ☐ 乘客 ☐ 行人 ☐ 其他	性别	☐ 男 ☐ 女	单位		联系地址	
							联系电话	
	受伤情况	☐ 死亡 ☐ 严重 ☐ 轻微	情况描述					
	目击者1姓名	☐ 测试驾驶员 ☐ 乘客 ☐ 行人 ☐ 其他	性别	☐ 男 ☐ 女	单位		联系地址	
							联系电话	
	目击者1姓名	☐ 测试驾驶员 ☐ 乘客 ☐ 行人 ☐ 其他	性别	☐ 男 ☐ 女	单位		联系地址	
							联系电话	

财产损失 (含附件)		
事故细节	行驶模式	☐ 启动自动驾驶功能 ☐ 脱离自动驾驶功能
	具体情况	

*事故细节必须提供附件，包含（但不限于）事故现场照片，照片应反映事故车辆之间关系、发生事故的的道路周边情况等

7. 声明与承诺：

本单位承诺：对提交的所有材料及数据资料的真实性、合法性负法律责任。

本人（填表人）_____（证件类型及证件号_____）

承诺为单位的正式员工，并受所在单位授权代表本单位做出以上承诺。

承诺人签字：

承诺人联系电话：

承诺人单位（公章）：

填表及承诺时间：

填写说明：

请在本表格的空格和框内填写信息。如果您需要在单独的一张纸上提供其他信息，或者包含其他机构报告的副本，请选中“含附件”框以表明将带有附加文件信息。

- 当您没有涉及相关信息时，可填入“未知”或“无”。

- 如自动驾驶车辆已购买保险，请提供完整的保险信息，并完整填写保险公司相关信息。

- 确定并如实填写事故中涉及的所有人员（司机，乘客，其他交通出行者等）人身伤害情况（包括死亡情况）。

- 在“财产损失”栏中应详细记录电线杆、路灯杆、交通信号及监控设施杆/龙门架、道路围栏、隔离带等道路基本设施，街道标志、树木、动物、各种建筑物、停放车辆等的损坏情况及描述。事故细节应附现场照片作为附件配套说明。

- 完成本报告后，请扫描一份电子版本邮寄至：_____。
并同时加盖公章的纸质版本以可靠的邮寄方式，邮寄至：_____
_____。

附件 7:

测试主体变更信息表

1. 测试主体单位性质（确认信息请在“☐”处勾选：

☐整车厂 ☐系统运营商 ☐零部件制造商 ☐互联网服务商

☐科研院所/高校 ☐其他

2. 测试主体单位名称：

3. 单位联系地址：

4. 单位联系电话：联系人：

5. 单位联系邮件：

6. 自动驾驶测试车变更信息表

自动驾驶测试车牌照			
事故情况	本车是否有未处理完交通事故： ☐ 是 ☐ 否		
变更信息	☐ 变更车身颜色 ☐ 变更测试驾驶员信息	其他 变更	

7. 测试驾驶员表格信息表

测试驾驶员 姓 名		身份证号	
驾驶证号		变更状态	☐ 新增人员 ☐ 删除人员

8. 表格说明

1) 变更车身颜色应重新提交自动驾驶测试车辆照片；

2) 变更测试驾驶员需按《肇庆市自动驾驶车辆道路测试管理实施细则》要求，提交相关证明。

9. 填表承诺与签字：

本单位承诺：对提交的所有材料及数据资料的真实性、合法性负法律责任。

测试主体（单位法人/授权代表）签章：

测试主体单位（公章）：

日期（年/月/日）：

附件 8:

测试计划表

1. 测试主体单位性质（确认信息请在“☐”处勾选）：

☐整车厂 ☐系统运营商 ☐零部件制造商 ☐互联网服务商

☐ 科研院所/高校 ☐ 其他

2. 测试主体单位名称:

3. 单位联系地址:

4. 单位联系电话: 联系人:

5. 单位联系邮件:

6. 自动驾驶测试车测试计划（如有多辆测试车请自行添加表格）

测试车牌照号			
测试驾驶员姓名		驾驶证号	
联系移动电话			
陪行操作员		联系移动电话	
测试日期	年 月 日—— 年 月 日		
测试时间	年 月 日	(: — :)	
测试路线			
测试时间	年 月 日	(: — :)	
测试路线			
测试时间	年 月 日	(: — :)	

测试路线		
测试时间	年 月 日	(: — :)
测试路线		
测试时间	年 月 日	(: — :)
测试路线		
测试时间	年 月 日	(: — :)
测试路线		

7. 填表承诺与签字

本单位承诺：对提交的所有材料及数据资料的真实性、合法性负法律责任。

测试主体（单位法人/授权代表）签章：

测试主体单位（公章）：

日期（年/月/日）：

(共印 15 份)

肇庆市公安局指挥中心

2018 年 5 月 17 日印发
